

Huiswerkset 5 LA1NA - Inleverdatum: 16 december, voor 9:00 AM.

Opgave 1. Voor elk reëel getal a beschouwen we de matrix

$$M_a = \begin{pmatrix} 1 & a \\ -3 & 2 \end{pmatrix}.$$

(i) Bepaal M_a^{-1} voor alle a waarvoor $\det(M_a) \neq 0$.

Er is een uniek reëel getal a zodat M_a eigenwaarden $\lambda_1 = 4$ en $\lambda_2 = -1$ heeft.

(ii) Bepaal deze a en bepaal voor deze a de eigenvectoren van M_a .

Er is ook een uniek reëel getal a zodat \mathbb{R}^2 geen basis bestaande uit eigenvectoren voor M_a heeft.

(iii) Voor een bonuspunt: bepaal deze a en bepaal voor deze a de eigenvectoren van M_a .

Opgave 2. Laat $G_0 = 0, G_1 = 1$ en definieer G_k voor $k \geq 2$ door $G_k = -2G_{k-1} + 3G_{k-2}$. We hebben dus $G_2 = -2$ en $G_3 = 7$.

(i) Geef een 2×2 -matrix A zodat voor alle $k \geq 0$ geldt:

$$\begin{pmatrix} G_{k+1} \\ G_k \end{pmatrix} = A^k \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

(ii) Wat zijn de eigenwaarden en eigenruimten van A ?

(iii) Geef een inverteerbare matrix C en een diagonaalmatrix D zodat $A = CDC^{-1}$.

(iv) Geef een gesloten formule voor G_k .

Opgave 3. Bekijk de lijn $L = \text{span}(1, 0, -2)$ in \mathbb{R}^3 . Zij $P: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ de loodrechte projectie op L . In Huiswerk 4 heb je de standaardmatrix van P bepaald, en we doen dat nu op een alternatieve manier.

(i) De lineaire afbeelding P heeft twee eigenwaarden: 0 en 1. De bijbehorende eigenruimten zijn 2- resp. 1-dimensionaal. Bepaal een basis $\{v_1, v_2\}$ van de eigenruimte bij 0, en een basis $\{v_3\}$ van de eigenruimte bij 1.

Zij C de 3×3 -matrix verkregen door als j -e kolom de vector v_j te nemen.

(ii) Geef C en bepaal C^{-1} .

Laat D de diagonaalmatrix

$$D = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

zijn.

(iii) Bereken de matrix $A = CDC^{-1}$. Dit is de standaardmatrix van P .

Opgave 4. Geef de algemene oplossing van het volgende stelsel differentiaalvergelijkingen:

$$\begin{aligned} x_1'(t) &= 2x_1(t) \\ x_2'(t) &= 2x_1(t) - 2x_2(t) - 3x_3(t) \\ x_3'(t) &= -2x_1(t) + 4x_2(t) + 5x_3(t) \end{aligned}$$